

Technische Daten

Mögliche Roboter-Konfigurationen

Freiheitsgrade	1 bis 8
Traglasten	bis 40 kg bei 1100 mm (Beispiele finden Sie im Konfigurationsdiagramm)
Reichweite	200 – bis 2100 mm bei 16 kg (Beispiele finden Sie im Konfigurationsdiagramm)
Wiederholgenauigkeit	± 0,1 mm
Max. Geschwindigkeit	2 m/s; abhängig von Modulauswahl
Grundfläche	240 mm x 240 mm; Anbringung horizontal, vertikal und an der Decke möglich
Stromverbrauch	ca. 250W nominal; abhängig von Modulauswahl
Lautstärke	Vergleichsweise geräuschos
Oberflächenmaterial	Aluminium, PC/ABS
Umgebungstemperatur	0°C bis 50°C
Konformität	DIN EN ISO 10218-1; DIN EN ISO 13849-1, PL d, Kat. 3

Steuereinheit

Abmessungen	L 400 mm, W 210 mm, H 300 mm
Betriebsspannung	100–240V AC / 50–60Hz; alternativ 48V DC
Schutzklasse	IP 54
Schnittstellen	28x Digital I/O, Ethernet, Modbus TCP, OPC UA, Profibus/-net
Entwicklungsschnittstellen	Web API, ROS2, Streaming
Programmierung	Intuitive graphische Benutzeroberfläche im Webbrowser oder auf 12" Bedienpanel mit Montagevorrichtung

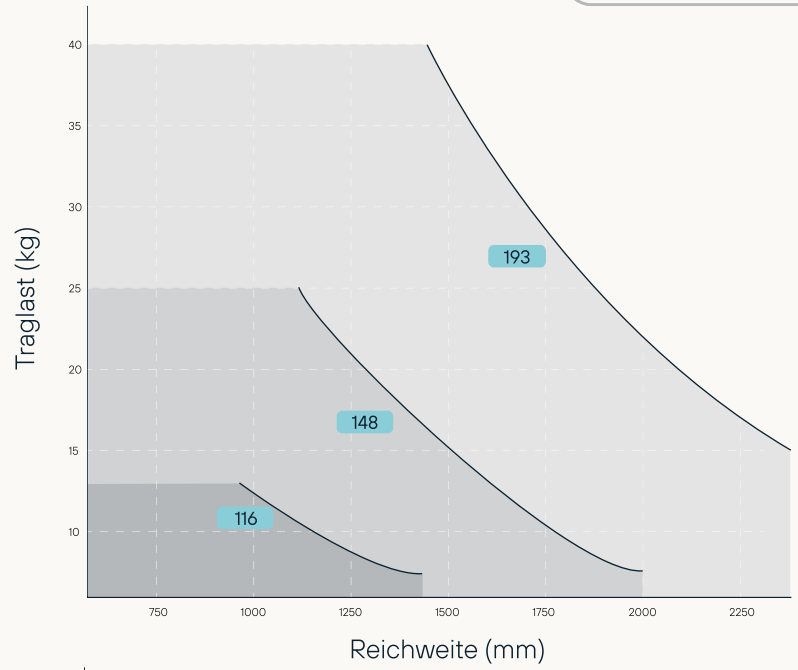
Motormodule

	S (D86)	M (D116)	L (D148)	XL (D193)
Durchmesser	86 mm	116 mm	148 mm	193 mm
Nenn-Drehmoment	51 Nm	140 Nm	281 Nm	638 Nm
Max. Drehmoment	70 Nm	204 Nm	433 Nm	1200 Nm
Nennleistung	102 W	220 W	441 W	501 W
Max. Geschwindigkeit	230°/s	180°/s	180°/s	90°/s
Schutzklasse	IP 54	IP 54	IP 54	IP 54
Arbeitsbereich	± 270°	± 270°	± 270°	± 270°

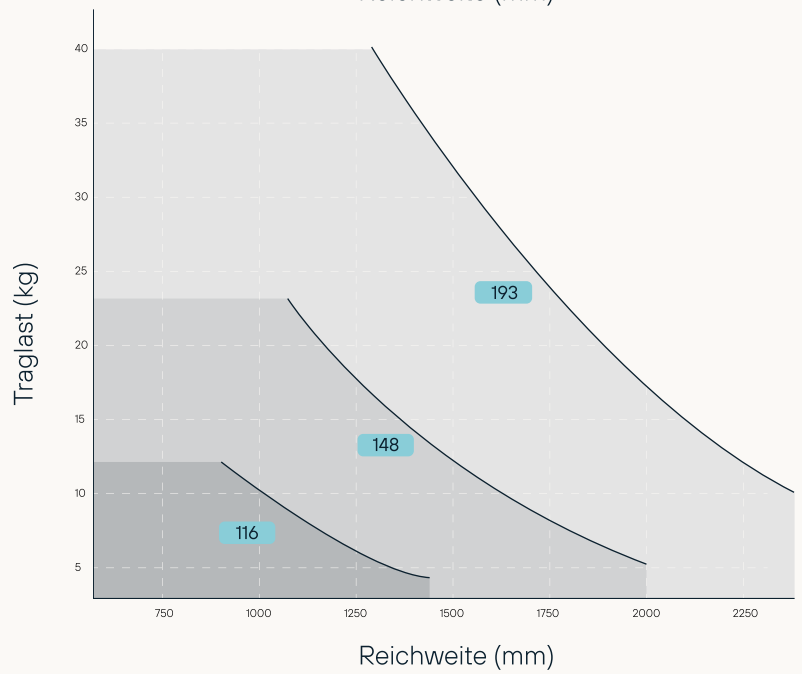
Verbindungsmodule

	86 mm	116 mm	148 mm	193 mm
Durchmesser	86 mm	116 mm	148 mm	193 mm
I-Type Längen (mm)	200, 300, 400	300, 450, 600, 750	400, 600, 800, 1000	-
L-Type Längen (mm)	240, 340, 440	350, 500, 650, 800	470, 670, 870, 1070	650, 800, 950, 1100
Verfügbare Formen	Gerade oder gewinkelt (z.B. I86–300: Gerades Linkmodule mit 86 mm Durchmesser und 300 mm Länge oder L148–870: Rechtwinkliges Verbindungsmodul mit 148 mm Durchmesser und 870 mm Länge)			
Schutzklasse	IP 54			

4 Freiheitsgrade



5 Freiheitsgrade



6 Freiheitsgrade

